



### Scheda Progetto: DEPLODIC

Settore di attività	Industrial
Ambito di applicazione/mercato di riferimento	Robotica / Spazio
Descrizione del progetto imprenditoriale	<p>Deplotic mira a sviluppare un braccio robotico gonfiabile chiamato IDRA, progettato per estendere la vita operativa dei satelliti eseguendo interventi di auto-manutenzione direttamente in orbita. Questo robot, composto da giunti elettrici e link gonfiabili, può comprimersi per occupare poco spazio e poi gonfiarsi per raggiungere tutte le parti del satellite, permettendo riparazioni, ispezioni e manutenzione senza la necessità di costose missioni esterne.</p> <p>Il progetto si inserisce nel mercato in crescita dell'In-Space Assembly and Manufacturing (ISAM), che mira a rendere più efficiente la gestione e la manutenzione dei satelliti in orbita, riducendo costi e rischi legati alla sostituzione dei satelliti esauriti e contribuendo a ridurre la quantità di detriti spaziali. Entro il 2031, questo settore potrebbe raggiungere un valore di 7 miliardi di dollari.</p>
Cenni sul Team	<p>Il team imprenditoriale di Deplotic è frutto di un consolidato gruppo di ricerca del Dipartimento di Ingegneria Meccanica e Aerospaziale del Politecnico di Torino, attivo da anni nel settore della robotica. Composto da quattro dottori di ricerca, un dottorando e un professore ordinario, il team vanta una solida esperienza nella progettazione, modellazione, prototipazione e controllo di sistemi robotici destinati a operare in ambienti estremi, come lo spazio.</p>
Per informazioni:	<p>Incubatore: I3P – Incubatore Imprese Innovative del Politecnico di Torino Tutor: Pietro Paolo De Crescenzo   email <a href="mailto:info@i3p.it">info@i3p.it</a>   telefono: 0110905127   sito web Incubatore: <a href="https://www.i3p.it/">https://www.i3p.it/</a></p>

